

Università della Calabria
Corso di Laurea in Fisica A.A. 2015-2016

Esercitazioni di Geometria

L. Paladino

Foglio di esercizi n.4

- 4.1.** Si consideri l'applicazione lineare $T : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$ definita da $T(x_1, x_2, x_3, x_4) = (-x_1 + x_2 - x_3 + x_4, 2x_1 + 3x_2 + 7x_3 + 3x_4, -2x_1 + 4x_2 + x_3 - x_4)$
- a) scrivere una matrice che rappresenta T rispetto alle basi canoniche di \mathbb{R}^4 e di \mathbb{R}^3 ;
 - b) trovare le equazioni cartesiane, una base e la dimensione di $\text{Ker}T$;
 - c) trovare le equazioni parametriche, una base e la dimensione di $\text{Im}T$;
 - d) dire se T è iniettiva, suriettiva, biettiva;
 - e) trovare l'immagine tramite T del sottospazio di \mathbb{R}^4 definito da $W_1 : x_1 - 2x_2 + x_3 = 0$;
 - f) trovare un sottospazio U di \mathbb{R}^3 tale che $\text{Im}T \oplus U = \mathbb{R}^3$;
 - g) trovare una base e la dimensione di $\text{Ker}T \cap W_2$, dove W_2 è il sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^4 definito da $W_2 : x_1 = 0$.
- 4.2.** Si consideri l'applicazione lineare $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$ definita da $T(x_1, x_2, x_3) = (x_1 - 2x_3, 5x_1 + 3x_2 - 4x_3, -2x_1 + x_2 + \frac{1}{3}x_3, -2x_1 + x_2)$
- a) scrivere una matrice che rappresenta T rispetto alle basi canoniche di \mathbb{R}^3 e di \mathbb{R}^4 ;
 - b) trovare le equazioni cartesiane, una base e la dimensione di $\text{Ker}T$;
 - c) trovare le equazioni parametriche, una base e la dimensione di $\text{Im}T$;
 - d) dire se T è iniettiva, suriettiva, biettiva;

- e) trovare l'immagine tramite T del sottospazio di \mathbb{R}^3 definito da W_1 :
 $3x_2 + x_3 = 0$;
- f) trovare un sottospazio U di \mathbb{R}^4 tale che $\text{Im}T \oplus U = \mathbb{R}^4$.

4.3. Si consideri l'applicazione lineare $T : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ definita da $T(x_1, x_2, x_3, x_4) = (x_1 - x_3 + 2x_4, 3x_1 + x_2 - x_3 + x_4, 2x_1 + x_2 + 7x_3 + 2x_4, -3x_1 - 2x_2 - x_3 + x_4)$

- a) scrivere una matrice che rappresenta T rispetto alla base canonica di \mathbb{R}^4 ;
- b) trovare le equazioni cartesiane, una base e la dimensione di $\text{Ker}T$;
- c) trovare le equazioni parametriche, una base e la dimensione di $\text{Im}T$;
- d) dire se T è iniettiva, suriettiva, biiettiva;
- e) trovare l'immagine tramite T del sottospazio di \mathbb{R}^4 definito da W_1 :
 $x_1 - x_2 - x_3 = 0$;
- f) trovare un sottospazio U di \mathbb{R}^4 tale che $\text{Ker}T \oplus U = \mathbb{R}^4$.

4.4 Dire quali tra le seguenti applicazioni tra spazi vettoriali sono lineari

- 1) $f_1 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$
 $x \mapsto e^x$
- 2) $f_2 : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$
 $(x, y, z) \mapsto (x + y, x + y - z)$
- 3) $f_3 : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$
 $(x, y) \mapsto (x^2 + y^2, 2x)$
- 4) $f_4 : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$
 $(x, y, z) \mapsto 2x$
- 5) $f_5 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^5$
 $x \mapsto (x, -x, 2x, -2x, 0)$
- 6) $f_6 : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^4$
 $(x, y) \mapsto (x + 2y, 3y, -x, 2 + x)$

4.5. Descrivere il nucleo e l'immagine dell'applicazione f_5 definita in 4.5, in particolare trovandone una base e la dimensione.

4.6. Sia $k \in \mathbb{R}$ e sia $T_k : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ l'applicazione lineare definita da

$$\begin{pmatrix} k & 0 & 0 & 0 \\ 2k & k & -k & k-1 \\ k & 1 & -1 & -1 \\ 2k & 2 & -1 & k-1 \end{pmatrix}.$$

- a) Al variare di k in \mathbb{R} , descrivere il nucleo e l'immagine di T_k , in particolare dicendo qual è la loro dimensione come sottospazi vettoriali e trovando una loro base.
- b) Dire se T_k è iniettiva, suriettiva, biettiva al variare di $k \in \mathbb{R}$.

4.7. Sia $A \in M_{n,n}(\mathbf{K})$, $A = \{a_{i,j}\}_{1 \leq i \leq n, 1 \leq j \leq n}$. Si definisce *traccia di A* l'elemento di \mathbb{K} ottenuto come somma degli elementi della diagonale principale di A , i. e. $Tr(A) := \sum_{i=1}^n a_{i,i}$. L'applicazione definita da

$$\begin{aligned} Tr : M_{n,n}(\mathbf{K}) &\longrightarrow \mathbb{K} \\ A &\mapsto Tr(A) \end{aligned}$$

si chiama *Traccia*. Dire se la *Traccia* è un'applicazione lineare.